

論文概略

論文タイトル	Mechanical and biomechanical analysis of a linear piston design for angular-velocity-based orthotic control
掲載誌名	Journal of Rehabilitation Research and Development
巻号項	Volume 50 Number 1 Page 43 - 52
出版年	2013年
支援機器	Angular-velocity-based SCO (Ottawalk-speed)
分類(ISO9999)	06:義肢装具
試験相	第1相試験
研究仮説(目的)の概要	Angular-velocity-based SCO は、使用者の歩行時の膝屈曲を適切に制御することが可能である
研究デザイン	対照なし試験
障害・疾患	健常者
対象者・数	健常者5人
主要アウトカム	運動学的・運動力学的データ
副次アウトカム1	
副次アウトカム2	
副次アウトカム3	
副次アウトカム4	
副次アウトカム5	
統計学的検定	統計解析なし
結果の概要	ライナー油圧式の角速度制御は膝屈曲の制御に貢献する

論文整理番号 27 ※正確な情報が必要な場合には、元の論文を確認してください。

「支援機器の臨床評価および利用効果データベース」
 支援機器イノベーション創出のための情報基盤構築に関する研究
 (H26～28 国立研究開発法人日本医療研究開発機構 障害者対策総合研究開発事業)

国立障害者リハビリテーションセンター